

SR431 (A-MO-M-00135)

* 890.-

SERVO MOTOR # SR 431



เป็น SERVO MOTOR แบบหมุน 180 องศา ออกแบบให้ใช้กับงานประกอบหุ่นยนต์โดยมีจุดยึดให้อีกด้านของ SERVO เพื่อความสะดวก ในการทำจุดหมุนใน 2 ด้านของตัว SERVO, ระบบ GEAR ภายในเป็นแบบโลหะ, เป็น SERVO แบบ ANALOG

5 GEAR ภายในแบบ METAL GEAR



ขนาด : 42.0 x 20.5 x 39.5 mm.

น้ำหนัก : 62 g

SPEED : 0.2 sec/60° (6.0V), 0.18 sec/60° (7.4V)

TORQUE : 12.2 kg.cm. (6.0V), 14.5 kg.cm. (7.4V)

GEAR : 5 METAL GEAR, 2 BEARING

SR430 (A-MO-M-00136)

* 640.-

จะเป็น SERVO MOTOR รูปแบบเดียวกับรุ่น SR431 แต่ระบบ GEAR ภายใน จะเป็นแบบพลาสติก



SERVO MOTOR # SR 430

ขนาด : 42.0 x 20.5 x 39.5 mm.

น้ำหนัก : 44 g

SPEED : 0.18 sec/60° (6.0V), 0.16 sec/60° (7.4V)

TORQUE : 4.2 kg.cm. (6.0V), 5.3 kg.cm. (7.4V)

GEAR : 5 PLASTIC GEAR, 2 BEARING

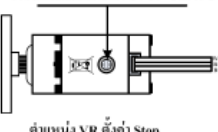
SM-S4306R (A-MO-M-00134) * 640.-



SERVO MOTOR # SM-S4306R

เป็น SERVO MOTOR แบบหมุน 360 องศา รอบตัว ของบริษัท SPRING MODEL ELECTRONICS สามารถสั่ง หมุนซ้าย, หมุนขวา และหยุด เป็น SERVO แบบ ANALOG

VR สำหรับเปิดปิดตำแหน่ง STOP SERVO



ตำแหน่ง VR ตั้งค่า Stop

ขนาด : 41.3 x 20.7 x 40 mm. น้ำหนัก : 41 g

SPEED : 43 r.p.m (4.8V), 55 r.p.m (6V)

TORQUE : 5.0 kg.cm (4.8V), 6.2 kg.cm (6V)

GEAR : 1 METAL GEAR, 4 PLASTIC GEAR, 2 BEARING

GWSD03PXFJ

(A-MO-M-00138)

* 820.-

- เป็น SERVO แบบ DIGITAL ใช้งาน สัญญาณในแบบ SERVO ANALOG มีความเที่ยงตรงสูง ในการสั่งหมุนตาม องศาที่ต้องการ
- สามารถใช้งานได้ ±60 องศาเท่านั้น
- ใช้กับแรงดันได้ 4.8V, 6.0V, 7.4V, 8.4V



(S03N2 + XF D HP 2BB) หมุนได้ +60 DEG, -60 DEG

WEIGHT 33 GRAM

SIZE 38.4 x 19.95 x 37.8 mm. (L x W x H)

4.8V : SPEED SEC/60DEG = 0.089 : TORQUE 8.5kg/cm

6.0V : SPEED SEC/60DEG = 0.078 : TORQUE 10.5kg/cm

7.4V : SPEED SEC/60DEG = 0.070 : TORQUE 12.8kg/cm

GWS03PFJ

(A-MO-M-00137)

* 790.-

- เป็น SERVO แบบ ANALOG มี TORQUE และความเร็วยุ่สูง พร้อมมีจุด หมุนเป็น BALL BEARINGS



WEIGHT 33 GRAM

SIZE 38.4 x 19.95 x 37.8 mm. (L x W x H)

4.8V:SPEED SEC/60 DEG = 0.131:TORQUE 9.80 kg/cm

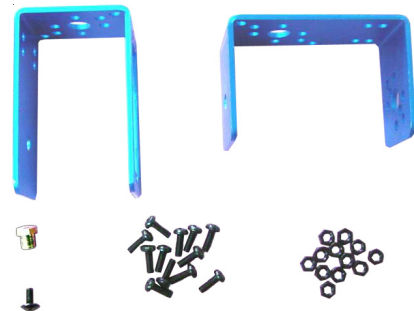
6.0V:SPEED SEC/60 DEG = 0.123:TORQUE 12.00 kg/cm

GEAR : 2BB (2 BALL BEARINGS)

R-JOIN SERVO

(A-BX-I-00039)

* 140.-



ชุดต่อเข้ากับตัว SERVO MOTOR ของทาง อีทีที ในรุ่น S03N,S03NXF,S03T, S03TXF, S03T2BB,S03T2BBMG และของ FUTABA รุ่น S3003 (ดูรายละเอียด SERVO หน้า 25) ให้ต่อเป็นจุดหมุน, ข้อต่อจุดหมุนต่างๆ ได้ ต่อขยายเป็นชุดแขนกลส่วนขา หรือทำหุ่นยนต์ เดินด้วยขาแบบต่างๆ ทำให้การออกแบบระบบหุ่นยนต์ทำได้โดยง่ายขึ้นมาก

- R-JOINT SERVO ทำด้วยแผ่น ALUMINUM อย่างดีชุบ ANODIAED สีเงิน หน้า 1.5 mm. น้ำหนักเบา พร้อมจุดหมุนโลหะและน๊อตยึด



* ตัวอย่างการประกอบ R-JOINT เข้ากับ SERVO MOTOR